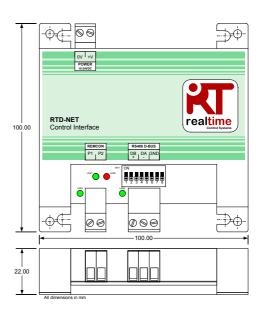
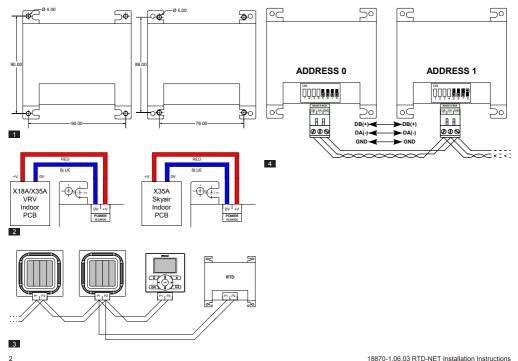
RTD-NET

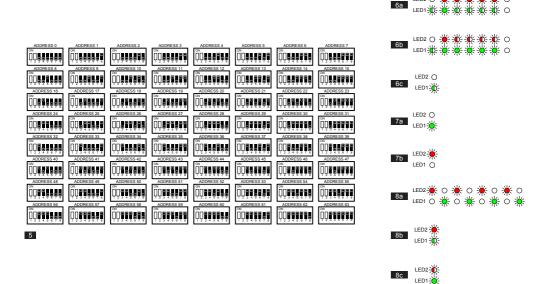
Instrucciones de instalación

Español RTD-NET Instrucciones de instalación









↑ Precauciones y advertencias

Todas las conexiones de cables al dispositivo deben asegurarse adecuadamente a través de fijadores de alivio de tensión

La RTD debe montarse en una caja de metal o de plástico adecuada con una clasificación de inflamabilidad de al menos IEC60695-11-10 V-1. No la instale dentro de la unidad de climatización. En cualquier caso se debe evitar que personas no cualificadas accedan a la caja (puede que no se pueda acceder a la caja sin una herramienta). La unidad se puede montar en vertical o en horizontal

Cuando la RTD se enciende a partir del suministro eléctrico de la unidad interior u otro suministro que no sea de tensión extra-baja de seguridad, todo el cableado externo y los dispositivos fijados eléctricamente deben aislarse adecuadamente para evitar el acceso de personas no cualificadas. Cuando no sea posible, la RTD recibirá la alimentación de un suministro de tensión extra-baja de seguridad.

Los cables RS485 deben ser cables de par trenzado 24awg blindados o no blindados con las especificaciones Cat3, Cat4 o Cat5. Utilice un par trenzado para las conexiones DB, DA y un núcleo adicional para la conexión GND. Instale el cable RS485 tal y como se muestra en la Figura 4.

La red P1, P2 debe conectarse tal y como se muestra en la Figura 3. A la RTD se pueden conectar hasta 16 unidades y un mando a distancia.

Especificaciones

Eléctricas

Alimentación 15V-24V CC, 120mA Regulada

Potencia <2,5VA

Conectores Abrazadera al cable de 0.75mm²

Medioambientales

Temperatura

Almacenamiento-10 °C a 50 °C

Funcionamiento0 °C a 50 °C

Humedad 0-90% HR sin condensación

Red

P1P2 < 500m

RS485 < 500m



'El producto está marcado con el símbolo que aparece a la izquierda. El símbolo del producto indica que este producto no debe desecharse junto con los demás residuos domésticos. Su eliminación inadecuada puede ser dafina. Es su responsabilidad desechar los equipos entregándolos en un punto de recogida específico para el reciclaje de equipos eléctricos y electrónicos. Los sistemas de climatización deberán tratarse en instalaciones especializadas para poder reutilizar, reciclar y recuperar sus componentes. Si se asegura de desechar el producto correctamente, ayudará a evitar las consecuencias negativas que estos residuos podrían suponer para el medio ambiente y la salud humana. Para más información, póngase en contacto con un instalador o las autoridades locales.



Observe las precauciones durante el manejo de dispositivos sensibles electroestáticos

Hay disponible información adicional, que incluye códigos de avería en www.realtime-controls.co.uk/rtd

RTD-NET Instrucciones de instalación

La RTD-Net es una interfaz Modbus para supervisar y controlar las gamas de sistemas de climatización VRV y Skyair de Daikin y para las unidades de ventilación VAM y VKM de Daikin. La interfaz es compatible con todas las unidades que cuenten con una conexión de red del mando a distancia de P1, P2 y permite controlar hasta 16 unidades en un solo grupo. Las funciones de control incluven:

CONTROL DE GRUPO. Control de grupo de los ajustes de la unidad como Punto de ajuste, Modo de ejecución, Aleta y Estado de activación/desactivación

CONTROL DE TECLADO. Control del estado de bloqueo/desbloqueo de los botones individuales en el mando a distancia y limitación de los rangos de ajuste del usuario.

SUPERVISIÓN DE LA UNIDAD. Lectura de confirmación individual y grupal de los datos de la unidad que incluye Códigos de avería, Temperatura de la unidad.

CONTROL VAM. Control de la velocidad del ventilador y de la posición de la compuerta en unidades VAM y VKM

Instalación

MONTAJE (FIGURA 1)

MONTAJE MEDIANTE COLUMNAS MONTAJE MEDIANTE TORNILLOS

La RTD-NET se suministra con 4 columnas de montaje que pueden utilizarse para montar la interfaz dentro de las unidades mediante orificios de montaje compatibles

La RTD-NET puede montarse mediante tornillos de hasta 5 mm de diámetro.

ALIMENTACIÓN (FIGURA 2)

La RTD requiere una conexión de alimentación de entre 15 V y 24 V de CC.

La alimentación se puede suministrar a partir de una conexión X35A o X18A en la PCI de la unidad interior VRV, de una conexión X35A en la PCI de la unidad interior Skyair o de una conexión X11A en la PCI de la unidad VAM. Con la RTD se suministra un conector y un cable de 1 m.

RED P1. P2 (FIGURA 3)

Los terminales P1, P2 se conectan con la red P1, P2 de Daikin. La instalación de P1, P2 debe cumplir las especificaciones de instalación de Daikin. La RTD-NET puede funcionar en modo maestro o esclavo con cualquier mando a distancia Daikin. También es posible el funcionamiento sin mando a distancia conectado. Tenga en cuenta que los receptores de infrarrojos BRC deben configurarse para funcionar en modo SUB (S) (secundario) o (RTD en modo MAIN (M) (principal).

INSTALACIÓN DE RED RS485 (FIGURA 4)

La red D-Bus RS485 requiere una conexión de cable de par trenzado que conecte los terminales DB(+) y DA(-) en cada RTD tal y como se muestra a continuación. El terminal DB debe conectarse a todos los terminales DB. El terminal DA debe conectarse a todos los terminales DA. Además, los terminales comunes GND en todos los dispositivos deben conectarse juntos. Si se utiliza un cable blindado, el blindaje puede utilizarse para este propósito. Se recomienda que la conexión GND se conecte a tierra localmente en un solo punto. La red debe instalarse en configuración Bus de cadena de tipo margarita, NO se deben utilizar conexiones de estrella y triangulo.

LONGITUD DE LA RED RS485

La instalación estándar de toda la red puede medir hasta 500 m siguiendo el método de cadena tipo margarita que se muestra en el diagrama anterior. La red se puede ampliar aún más mediante repetidores RS485.

FUNCIONAMIENTO DE LOS LEDs (Figuras de la 6 a la 8)

Cuando la RTD-NET se enciende o si pierde la comunicación con el mando a distancia, la RTD-NET entra en el modo de búsqueda P1, P2. Si la comunicación P1, P2 no se restablece transcurrido 1 minuto, la RTD-NET emitirá una alarma que se indicará en la salida de relé de avería. El

comportamiento de los LEDs se muestra en las siguientes figuras

Secuencia de encendido: Configuración de fábrica	Figura 6a
Secuencia de encendido: Configuración personalizada	Figura 6b
Búsqueda P1, P2 Después del encendido durante la configuración de la unidad	Figura 6c
Estado de no avería	Figura 7a
Avería de la unidad	Figura 7b
Error de configuración de dispositivo	Figura 8a
Unidad de climatización faltante (Fallo U5)	Figura 8b
Tiempo de espera para comunicación RS485 agotado	Figura 8c

Estado de los LEDs:

BÚSQUEDA DE LA UNIDAD

Cuando la RTD-NET se enciende o si pierde la comunicación con el mando a distancia, la RTD-NET entra en el modo de búsqueda P1, P2. Si la comunicación P1, P2 no se restablece transcurrido 1 minuto, la RTD-NET emitirá una alarma que se indicará en la salida de relé de avería.

COMPATIBILIDAD CON LA RTD-10

La RTD-10 cuenta con la misma disposición de registro que la RTD-NET, por lo tanto la función Modbus en esta hoja de datos también se aplica al funcionamiento Modbus de la RTD-10 para los dispositivos RTD-10 con la misma versión de firmware.

Protocolo Modbus

CONFIGURACIÓN MODBUS

Red 3 cables RS485 Modo RTU Modbus Esclava

Baudio 9600* Paridad Ninguna* Bits de parada 1 Base de registro 0

Las interfaces RTD* pueden configurarse con la misma velocidad en baudios y los mismos ajustes de paridad si es necesario

Rango de identificación Modbus de 0 a 63 mediante el SW1 (Figura 5).

Los detalles del Protocolo Modbus se encuentran en la Guía de referencia de protocolo Modbus Modicon disponible en Internet.

REGISTROS DE MODBUS

La RTD-Net es compatible con dos tipos de registros, Registros de retención analógicos y Registros de entrada analógicos. Las identificaciones de los registros son '0' basadas en el rango 0..65535.

Tipo de registro	Acceso	Función
Registro de retención	Lectura/escritura	Registros de control y comandos
Registro de entrada	Sólo lectura	Registros de supervisión y lectura de confirmación

A través de estos registros se accede a todos los valores analógicos y digitales. Todos los valores de registro son de 2 byte (16 bits)



Los tipos de datos diferentes se devuelven mediante convenciones específicas

Tipos de datos	Rango	Convención
Digital	01	0=FALSO, 1=VERDADERO
Entero	065535	Escalamiento no necesario
Temperatura	065535	Los valores de temperatura se devuelven generalmente multiplicados por 100 para lograr una mayor precisión. Para permitir la temperatura negativa, el valor se devuelve como un entero con signo, esto significa que cualquier valor superior a 32767 debe convertirse en un valor negativo restando 65536.
		Ejemplos:
		Un valor de lectura de confirmación de 2150 es un valor de temperatura positivo por lo que: 2150 / 100 = 21,50°C
		Un valor de lectura de confirmación de 65036 es un valor de temperatura negativo por lo que: 65036 – 65536 = -500 -500 / 100 = -5,00°C

A los registros se accede a través de las funciones Modbus estándar. Las cuatro funciones siguientes son compatibles con la interfaz RTD.

Código de función (código hexadecimal)	Nombre de la función	Conteo de registro
03 (03h)	Registros de retención de lectura	110
04 (04h)	Registros de entrada de lectura	110
06 (06h)	Registro de retención individual preestablecido	1
16 (10h)	Registro de retención múltiple preestablecido	110

En este documento, los registros de retención se escriben como H0010 donde 'H' indica registro de retención y '0010' indica la identificación del estándar. Todos los registros de control son registros de retención analógicos.

registro 0010. De forma similar, los registros de entrada se escriben como 10010 donde 'I' indica un registro de entrada

TIEMPO I ÍMITE DE MODBUS MAESTRO

La RTD-NET puede configurarse para funcionar con un tiempo límite de Modbus maestro opcional. En esta configuración, si no tiene lugar ninguna escritura del registro de retención por un periodo de 120 segundos, tendrá lugar una temporización y todas las unidades de climatización se activarán con sus aiustes actuales. En estado de tiempo límite, los LEDs de la RTD indicarán un Tiempo límite de comunicaciones RS485 tal v como aparece en la sección Funcionamiento de los LEDs en esta hoja de datos. Los ajustes del interruptor DIP SW1 para habilitar o deshabilitar el tiempo límite de Modbus maestro se muestran en la siguiente tabla.

Ajuste del interruptor	Función
ON 1 2 3 4 5 6 7 8	Sin tiempo límite
ON	Tiempo límite si no tiene lugar ninguna ESCRITURA del registro de retención en 120 segundos. Todas las unidades ACTIVADAS con los ajustes actuales. Mandos a distancia DESBLOQUEADOS.
ON	Tiempo límite si no tiene lugar ninguna ESCRITURA del registro de retención en 120 segundos. Todas las unidades ACTIVADAS con los ajustes actuales. Estado de BLOQUEO del mando a distancia sin cambios

Funciones de control

CONTROL DE LA UNIDAD

La RTD-Net puede utilizarse para controlar todas las funciones operativas del sistema de climatización que estén disponibles en un mando a distancia

Registro de retención	Nombre	Rango
н0001	Punto de ajuste	1632
н0002	Velocidad del ventilador	13 (1:Baja, 2:Alta1, 3: Alta2*)
н0003	Modo	04 (0:Auto, 1:Calefacción, 2:Ventilador, 3:Refrigeración, 4:Seco)
н0004	Aleta	17 (1:Oscilación, 2: 0 Grados, 3: 20 Grados, 4:45 Grados, 5:70 Grados, 6:90 Grados)
н0005	Activado Desactivado	01 (0:Desactivado, 1:Activado)

*Donde la velocidad del ventilador AltaAlta está habilitada, Alta1 = Alta, Alta2= AltaAlta En caso contrario, los dos modos seleccionan Alta

MODO DE ACTUALIZACIÓN DE CONTROL

Cada campo de control dispone del correspondiente registro de actualización que determina de qué forma los comandos de control actualizan la unidad y si los botones del mando a distancia correspondientes están bloqueados o desbloqueados. Hay disponibles cuatro modos de actualización:

Modo de actualización	Botones del teclado	Función
0:Último Toque	Desbloqueado	El ajuste de la unidad se actualiza cuando tiene lugar una ESCRITURA en el registro de retención incluso si no se modifica el valor.
1:Central	Bloqueado	Los botones correspondientes del teclado se bloquean. El valor en el registro de retención se escribe repetidamente en la unidad.
2:Local	Desbloqueado	Las actualizaciones en los registros de retención no se envían a la unidad.
3:EnCambio	Desbloqueado	El ajuste de la unidad se actualiza cuando tiene lugar una ESCRITURA solo si el valor CAMBIA.

El modo de actualización Último Toque permite las actualizaciones desde el teclado o los registros Modbus. Esto requiere que las ESCRITURAS en el registro de retención del Modbus solo ocurran cuando se realice un cambio. Si el Modbus maestro escribe repetidamente el valor, esto sobrescribirá el ajuste del usuario. El modo de actualización En cambio se puede utilizar si tiene lugar una escritura repetida, en cuyo caso las actualizaciones solo se envían a la unidad de climatización si el valor de escritura cambia.

El registro de Actualización global 10010 puede utilizarse para establecer odos los registros de actualización con un comando o los registros individuales en los que se puede escribir.

Registro de retención	Nombre	Modo de bloqueo*
н0010	Actualización global	0:Último Toque,1:Central,2:Local,3:EnCambio
н0011	Actualización del punto de ajuste	0:Último Toque,1:Central,2:Local,3:EnCambio
н0012	Actualización de la velocidad del ventilador	0:Último Toque,1:Central,2:Local,3:EnCambio
н0013	Actualización del modo	0:Último Toque,1:Central,2:Local,3:EnCambio
H0014	Actualización de la aleta	0:Último Toque,1:Central,2:Local,3:EnCambio
н0015	Actualización de ActivaciónDesactivación	0:Último Toque,1:Central,2:Local,3:EnCambio

Los ajustes por defecto durante el encendido son campos en el modo de Último toque

LÍMITE DE CONTROL

Los registros de límite de control permiten limitar el ajuste a rangos específicos desde el mando a distancia o controlador central. El punto de ajuste puede limitarse opcionalmente a un valor mínimo y máximo especificados. Los ajustes de velocidad del ventilador, modo y aleta también pueden limitarse mediante el valor de inhibición. Si los valores de límite se

establecen en 0, no se aplica ningún límite.

Registro de retención	Nombre	Rango
н0020	Punto de ajuste mín.	1632, <u>0 = Sin límite</u>
H0021	Punto de ajuste máx.	1632, <u>0 = Sin límite</u>
н0022	Inhibición de velocidad del ventilador	<u>0 = Sin inhibición</u> , cualquier otro valor de inhibición
н0023	Inhibición de modo	<u>0 = Sin inhibición</u> , cualquier otro valor de inhibición
н0024	Inhibición de aleta	<u>0 = Sin inhibición</u> , cualquier otro valor de inhibición

Los valores de inhibición de velocidad del ventilador, modo y aleta se calculan añadiendo los valores de inhibición de cada ajuste que ha de inhibirse. Los valores son los siguientes

Inhibición de ventilador

Velocidad del ventilador	Valor de inhibición
Baja	2
Alta	13

Inhibición de modo

Modo de ejecución	Valor de inhibición
AUTOMÁTICO	1
CALEFACCIÓN	2
VENTILADOR	4
REFRIGERACIÓN	8
SECO	16

Inhibición de aleta

Posición de la aleta	Valor de inhibición
Oscilación	2
0 grados	4
20 grados	8
45 grados	16
70 grados	32
90 grados	64

Ejemplos:

Para limitar el ajuste de modo a Calefacción, Refrigeración y Ventilador:

Para limitar el ajuste de aleta 0 grados, 20 grados, 45 grados:

CONTROL VAM

ES

Las unidades VAM y VKM pueden activarse y desactivarse mediante el registro de de activación/desactivación £0005. El control de la velocidad del ventilador y de la posición de la compuerta de las unidades VAM y VKM es posible mediante los registros de control VAM £0030 para el control de la posición de la compuerta y £0031 para la velocidad del ventilador VAM.

Registro de retención	Nombre	Rango
н0030	Control de la compuerta	0: Auto, 1: Flujo cruzado / Recuperación de calor, 2: Derivación
н0031	Velocidad del ventilador VAM	12 (1:Baja, 2:Alta)

Los botones VAM del mando a distancia se bloquearán ajustando el registro de actualización global H0010 en 1:Central. En este modo de actualización, cualquier cambio en los ajustes realizados en el mando a distancia se sobrescribirán por los valores actuales en los registros de control anteriores.

Datos de lectura de confirmación

Todos los datos de lectura de confirmación están disponibles en los registros de entrada analógicos.

LECTURA DE COMPROBACIÓN DEL MANDO A DISTANCIA

En una instalación estándar, el valor del sensor de temperatura del mando a distancia 10050 está disponible solo si hay una unidad interior en la red P1, P2 y el mando a distancia está configurado como PRINCIPAL (MAIN).

El modo de funcionamiento RC 10051 devuelve el modo de funcionamiento actual del grupo.

Registro de entrada	Nombre	Rango		
10050	Temperatura RC	Grados C x 100 (solo disponible para 1 unidad interior)		
10051	Modo de funcionamiento RC	0:Inactividad/Ventilador, 1:Calefacción, 2:Refrigeración, 3:Calefacción y Refrigeración		

LECTURA DE CONFIRMACIÓN DE GRUPO

Los registros de datos de grupo proporcionan un resumen de los datos de todas las unidades activas en la red.

Registro de entrada	Nombre	Rango	Notas
10020	Conteo de unidades	016	Número de unidades encontradas en la red
10021	Avería	01	0:No hay avería, 1: Al menos una unidad está averiada
10022	Código de avería	065535	255: No hay avería, cualquier otro código de avería de la primera unidad averiada
10023	Promedio de aire de retorno	Grados C x 100	Promedio de todas las temperaturas de aire de retorno de la unidad
10024	Alarma de filtro	01	0: No hay alarma, 1: Al menos una unidad con alarma de filtro
10025	Aire de retorno mín.	Grados C x 100	Valor mínimo de todas las temperaturas de aire de retorno de la unidad
10026	Aire de retorno máx.	Grados C x 100	Valor máximo de todas las temperaturas de aire de retorno de la unidad
10030	Termostato encendido	03	Resumen del funcionamiento de la unidad 0:Inactividad/Ventilador, 1:Calefacción, 2:Refrigeración, 3:Calefacción y Refrigeración
10035	Descongelación	01	Sin descongelación, 1: Al menos una unidad en descongelación Indica que la unidad está en estado de ecualización de presión, arranque en caliente/precalentamiento o descongelamiento de la unidad exterior.

LECTURA DE CONFIRMACIÓN DE LA UNIDAD

Los datos de la unidad están disponibles para cada una de las unidades interiores en la red P1, P2. Los registros de entrada de la unidad se



enumeran mediante la numeración de la unidad interior en el rango de 1 a 16 x 100 con una compensación relacionada con una función específica.

Unidad 1	Unidad 2	 Unidad 16	Nombre	Rango	Notas
0120	0220	 1620	La unidad existe	01	0: No se encuentra la unidad, 1: Unidad encontrada
0121	0221	 1621	Avería	01	0: No hay avería en la unidad, 1: Unidad averiada
0122	0222	 1622	Código de avería	065535	255: No hay avería, cualquier otro código de avería
0123	0223	 1623	Temperatura del aire de retorno	Grados C x 100	Valor del sensor de aire de retorno de la unidad
0124	0224	 1624	Alarma de filtro	01	0: No hay alarma, 1: Alarma de filtro
0130	0230	 1630	Termostato encendido*	02	0:Inactividad/Ventilador, 1:Calefacción, 2:Refrigeración
0131	0231	 1631	Temperatura de entrada al serpentín*	Grados C x 100	Temperatura de entrada al serpentín
0132	0232	 1632	Temperatura de salida serpentín	Grados C x 100	Temperatura de salida del serpentín

^{*}Solo disponible cuando la RTD está funcionando en modo PRINCIPAL P1, P2.

CÓDIGOS DE AVERÍA

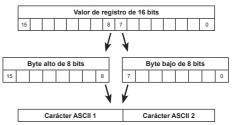
Los códigos de avería están codificados mediante una tabla estándar para permitir la generación de códigos de avería Daikin estándar a partir del valor de la lectura de confirmación. El valor de no avería es 255.

Los códigos de avería especiales que genera la RTD son los siguientes 18870-1.06.03 RTD-NET Installation Instructions

Valor de código	Significado	
0 Esperando datos		
255	No hay avería	
14384	(80) Avería del grupo, tiempo límite en unidades no encontradas	
14388	(84) Unidad faltante, se notifica si se han observado datos en la unidad anteriormente	

Todos los demás códigos son códigos de avería Daikin. La tabla completa de valores de código de avería está disponible en http://www.realtime-controls.co.uk/rtd

Los códigos de avería devueltos desde el registro de entrada Modbus son valores de 16 bits. El código de avería se codifica en el valor de 16 bits codificando los dos caracteres de avería de 8 bits en las secciones de byte bajo y alto del valor de 16 bits. Cada uno de los valores de 8 bits representa un carácter en ASCII



Ejemplo:

Se devuelve un valor de código de avería de 16697.

ByteAlto (16697) = 65 = Carácter ASCII 'A'

ByteBajo (16697) = 57 = Carácter ASCII '9'

Código de avería: 'A9'

